DIALOG(R)File 351:Derwent WPI (c) 2002 Derwent Info Ltd. All rts. reserv.

009444060 \*\*Image available\*\* WPI Acc No: 1993-137579/\*199317\*

XRPX Acc No: N93-104853

Picture forming device able to communicate with peripheral device - has state detector and controller for replacing memory device control program with latest control program NoAbstract

Patent Assignee: TOSHIBA KK (TOKE )

Number of Countries: 001 Number of Patents: 001

Patent Family:

Patent No Kind Date Applicat No Kind Date Week
JP 5073329 A 19930326 JP 91218394 A 19910829 199317 B

Priority Applications (No Type Date): JP 91218394 A 19910829

Patent Details:

Patent No Kind Lan Pg Main IPC Filing Notes

JP 5073329 A 8 G06F-009/445

Abstract (Basic): JP 5073329 A

Dwg.3/5

Title Terms: PICTURE; FORMING; DEVICE; ABLE; COMMUNICATE; PERIPHERAL; DEVICE; STATE; DETECT; CONTROL; REPLACE; MEMORY; DEVICE; CONTROL; PROGRAM

; LATE; CONTROL; PROGRAM; NOABSTRACT

Derwent Class: P75; T01; W02

International Patent Class (Main): G06F-009/445

International Patent Class (Additional): B41J-029/38; H04N-001/00

File Segment: EPI; EngPI

Manual Codes (EPI/S-X): T01-F05; W02-J03A7; W02-J03B2

#### (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

### (11)特許出顧公開番号

# 特開平5-73329

(43)公開日 平成5年(1993)3月26日

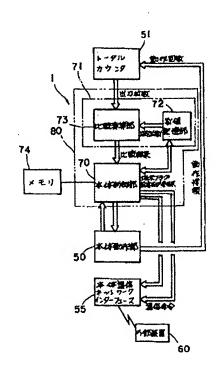
(51)Int.Cl. <sup>6</sup>	識別配号	<b>庁内整理番号</b>	FI			技術表示箇所
G06F 9/4	45					
B41J 29/3	8 2	8804-2C				
H04N 1/0	0. 106 C	4226-5C				
		8944-5B	G06F	9/06	420	M
			•	審査請求	未請求請求	質の数1(全 8 頁)
(21)出顧番号	<b>特顯平3</b> -218394		(71)出願人	000003078 株式会社東芝		
(22)出版日	巫成3年(1991) 8 日	平成3年(1991)8月29日			崎市幸区堀	(順72番地
(CC) MERCH	4.W40.4-(1991).	10013	(72)発明者			.,.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,
			(12)		-   崎市幸区柳	1770番地 株式会社
				東芝柳町コ		
			(74)代理人			•
			1			

## (54) 【発明の名称】 國像形成装置

## (57)【要約】

【目的】 本発明は、装置自体が所定の使用状況の基に 自動的に制御プログラムの魔検を行う国像形成装置を提 供する。

【構成】 本発明は、制御プログラムを記憶した記憶手段と、この記憶手段に記憶した制御プログラムに基づいて像担持体上に像を形成するとともに外部装置60との通信機能を有する装置本体を備えた画像形成装置において、前記装置本体の使用状況を検知する検知手段と、この検知手段の検知結果が予め設定した装置本体の使用条件に合致したとき前記適信機能により外部装置60から最新の制御プログラムを受取り前記記憶手段の創御プログラムを最新の制御プログラムに置換する制御手段80とを有する。この構成により、装置自体が所定の使用状況の変化に基つき自動的に制御プログラムの置換動作を実行する。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 制御プログラムを配憶した記憶手段と、 この配位手段に配位した制御プログラムに基づいて像担 特体上に像を形成するとともに外部装置との通信機能を 有する装置本体を備えた画像形成装置において、前記装 個本体の使用状況を検知する検知手段と、この検知手段 の検知結果が予め設定した装置本体の使用条件に合致し たとき前記通信機能により外部装置から最新の制御プロ グラムを受取り前配配億手段の制御プログラムを最新の 制御プログラムに慢換する制御手段とを有することを特 10 の制御プログラムを最新の制御プログラムに慢換する。 徴とする関係形成装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、函像形成装置に関し、 より詳しくは、外部装置との通信機能を有する面像形成 装徴に関する。

[0002]

【従来の技術】従来から、ユーザー又はサービスマン (以下「操作者」という。) が、装置自体のある場所ま で行ってこの装置の外部装置との通信機能を利用して画 20 が選択的に可能な熱転写式のものである。 像形成のための制御プログラムを最新の制御プログラム に置換する操作を行うようにした画像形成装置が実用化 されている。

【0003】このような制御プログラムの微熱を行うの は、既存の制御プログラムのバグの除去や、バージョン アップに対処するためである。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、従来装 置の場合、制御プログラムの置換操作は単純な作業にも ならず、操作者の時間の液費を伴い、人件費の無駄が生 じるという問題があった。

【0005】また、多数のユーザーが使用している各画 像形成装置の制御プログラムの内容を同一にするのは極 めて困難である。

【0006】そこで本発明は、装置自体に所定の使用状 況の変化が生じた場合、自動的に制御プログラムの関換 を行い、操作者の時間の浪費を省き、人件費の無駄を無 くすことができる函像形成装置を提供することを目的と するものである.

[0007]

【課題を解決するための手段】本発明は、制御プログラ ムを記憶した記憶手段と、この記憶手段に記憶した制御 プログラムに基づいて像担特体上に像を形成するととも に外部装置との通信機能を有する装置本体を備えた画像 形成装置において、前配装置本体の使用状況を検知する 検知手段と、この検知手段の検知結果が予め設定した装 置本体の使用条件に合致したとき前配通信機能により外 部装置から最新の制御プログラムを受取り前配配億手段 の制御プログラムを最新の制御プログラムに関換する制 50 御手段とを有するものである。

[8000]

【作用】以下に上述した画像形成装置の作用を説明す

【0009】この画像形成装置の検知手段は、装置本体 の使用状況を検知し、検知結果を制御手段に送る。制御 手段は、検知手段からの検知結果が予め設定した装置本 体の使用条件に合致したとき、前記通信機能により外部 装置から最新の制御プログラムを受取り、前配配億手段

【0010】これにより、装置本体の使用状況が予め設 定した装置本体の使用条件に合致したとき既存の制御ブ ログラムが自動的に最新の制御プログラムに置換され る.

[0011]

【実施例】以下に本発明の実施例を説明する。

【0012】図1は画像形成装置の一例である複写機1 を示すものである。

【0013】この複写機1は、多色のカラー画像の作成

【0014】即ち、複写機1の装置本体1aの上面前部 には操作パネル(図示しない)が設けられている。そし て装置本体1aの上部は原稿台2上にセットされた原稿 〇を走査して競取る本体動作部50を構成する風像競取 部3、また、下部は本体動作部50を構成する関係形成 部4となっている。尚、図1中、5は原稿台2上に開閉 自在に設けられた原稿カバーである。また前配原稿台2 は装置本体1 aに固定されている。

【0015】 國像競取手段3は、光源としての照明ラン かかわらず必ず装置自体のある場所まで出向かなければ 30 ブ6を設置した第1キャリッジ7、ミラー8 a, 8 bに より光路を折曲げる第2キャリッジ8、レンズ9、原稿 Oからの反射光を後述する光電変換器11へ導き、変倍 時に光路長の補正を行うミラー部10、原稿〇からの反 射光を受光する光電変換器11及びこれらを各部の位置 ·を変更する駆動系(図示しない)により構成されてい

> 【0016】前記第1キャリッジ7には原稿〇に光を照 射する照明ランプ6、この照明ランプ6からの光を原稿 面上に集める反射鏡としてのリフレクタ12及び原稿O 40 からの反射光を第2のキャリッジ8個へ導くミラー13 が搭載されている。

【0017】前配第2キャリッジ8には、ミラー13に よって導かれた光をレンズ9へ導くミラー8a.8bが 搭載されている。上配第1、第2キャリッジ7、8は、 互いに図示しないタイミングベルトで結ばれており、第 2キャリッジ8は第1キャリッジ7の1/2の速さで同 じ方向に移動するようになっている。これにより、レン ズ9までの光路長が一定になるように走査できるように なっている.

【0018】前記レンズ9は、魚点距離固定で、変倍時

に光軸方向へ移動されるようになっている。また、ズー ムレンズのように焦点距離可変のレンズでもよい。

【0019】前配ミラー部10は2つのミラー10a, 10 bにより構成され、選択された変倍率に対応する光 路長の変化に合せてそれらのミラー10:a, 10bの位 置が変化するものであり、レンズ9からの光を上配2枚 のミラー10a, 10bで光路を曲げることにより、そ の光を光電変換器 1 1 へ導くようになっている。

【0020】前記光電変換器11は、原稿〇からの反射 ン), M (マゼンダ), Y (イエロー) 又はR (レッ ド), G (グリーン), B (ブルー) の光の色信号とし て分離出力するもので、例えばCCD形ラインイメージ センサなどを主体に構成されている。この場合、原稿O の1 画素がCCDセンサの連続した3つの素子(C, M、Y又はR、G、B)に対応している。前配光電変換 器11の出力は本体制御部70へ送出されるようになっ ている。

【0021】前記第1,第2キャリッジ7,8、レンズ ングモータ(図示しない)により行われるようになって

【0022】前配ミラー10a, 10b及びレンズ9 は、それぞれ別々のスッテッピングモータ(図示しな い) によって移動されるものである。前配レンズ9は、 対応するステッピングモータによりスパイラルシャフト (図示しない) が回転し、このスパイラルの動きによっ て光軸方向へ移動されるようになっている。

【0023】画像形成部4は、装置本体1aの路中央部 している。

【0024】このプラテンドラム22は、その周囲がゴ ム等の弾性体で構成され、サーマルヘッド24のプラテ ンローラとしての機能を持っている。前記プラテンドラ ム22自体が反時計方向へ回転することにより画像形成 媒体としての用紙Pをその外周に巻付け、重ね合せ印刷 の際に用紙Pがずれないようにしている。

【0025】前記プラテンドラム22の周囲には、所定 間隔で用紙Pがプラテンドラム22から浮上らないよう にするための加圧ローラ25が設けられている。前記プ 40 ラテンドラム22の円周長は、最大用紙サイズの長手方 向の長さよりも少し長いものとなっている。

【0026】前記プラテンドラム22の左斜め下方部に はサーマルヘッド24が配設されている。サーマルヘッ ド24は、ホルダの後端面に一体的に形成された放熱器 に取着されている。そして、プラテンドラム22とサー マルヘッド24との間には、画像形成媒体としてのイン クリポン26が介在した状態となっている。

【0027】前記インクリポン26の終芯30、31 は、図示しない駆動力伝達機構を介して図示しないモー 50 像形成のための制御プログラムを配憶した配憶手段とし

夕の駆動軸に連結され、必要に応じて回転駆動されるよ うになっている。

【0028】前配装置本体1 aの下方部位には、給紙口 ーラ41が設けられていて、給紙力セット20内に収容 された被画像形成媒体としての用紙Pを1枚ずつ取出す ようになっている。給紙ローラ41で取出された用紙P は、搬送ローラ42によってこの搬送ローラ42の左斜 め上方にあるプラテンドラム22に向けて移送され、ブ ラテンドラム22の軸方向に沿って取付けたグリッパ2 光を光電変換することにより、原稿Oの画像をC(シア 10 9, 加圧ローラ25によってプラテンドラム22に巻付 けられ、かつ、把持された状態となり、これにより正確 に送られるようになっている。

> 【0029】 ここに、給紙力セット20は装置本体1a の側面から着脱自在となっている。尚、図1における4 6は用紙P等を手差しで供給するための手差し給紙装置 である。この手差し給紙装置 4 6 から供給された用紙 P も上配同様にプラテンドラム22に巻付けられるように なっている。

【0030】前記グリッパ29により先端が固定された 9、ミラー10a,10bの移動は、それぞれステッピ 20 用紙Pは、反時計方向の回転により上記プラテンドラム 22に巻付き、先端がサーマルヘッド24の印刷エリア を通過した後、サーマルヘッド24がプラテンドラム2 2に加圧され、用紙Pに対する印刷が行われるようにな っている。

【0031】用紙Pの排紙の際には、プテンドラム22 を反時計方向に回転し、到達した際、そのプラテンドラ ム22を時計方向へ回転し、図示しない分離爪により用 紙Pの後端をプラテンドラム22から分離して排紙ガイ ド27へ導く。そして、最後に用紙Pの先端がグリッパ に位置する像担持体としてのプラテンドラム22を具備 30 29から開放され、その排紙ガイド27で搬送される複 写が行われた用紙Pが排紙トレイ28上へ排出されるよ うになっている。

> 【0032】尚、図3中、23はピンチローラ、35は 後述する無衡系の各回路を搭載した回路基板群、36は プラテンドラムモータ、37はスキャニングモータ、3 8は冷却ファン、39は電源で有る。

> 【0033】次に、複写機1の制御系について図2を参 照して説明する。

【0034】複写機1は、全体の制御を行う制御手段8 0を具備し、この制御手段80により前配画像競取部 3、画像形成部4からなる本体動作部50に各々動作命 令を送るとともに、この制御手段80は前配画像読取部 3からの読取り情報を取り込み画像形成部4に画像形成 用の出力情報を送るようになっている。

【0035】また、前配園像形成部4の動作回数は、検 知手段としてのトータルカウンタ51によりカウントさ れ、使用状況を示すトータル出力枚数の情報として制御 手段80に送られるようになっている。

【0036】さらに、制御手段80には、複写機1の画

てのメモリ74と、最新の制御プログラムを随時転送可 能な外部装置(ホストコンピュータ)60との間で情報 の通信を行う通信ネットワークインターフェース55と が接続されている。

[0037] 前記制御手段80は、図2に示すように実 行制御部71と、本体制御部70とを具備している。 実 行制御部71は、予め、設定した使用条件としての指定 枚数 (例えば一万枚) の情報を記憶した数値記憶部72 と、前記トータルカウンタ51によりカウントされたト ータル出力枚数の情報と、指定枚数の情報とを比較し、 両者が一致したときその旨の比較結果を本体制御部70 に送出する比較演算部73とを具備している。

【0038】本体制御部70は、比較液算部73からの トータル出力枚数と指定枚数とが一致した旨の比較結果 を基に、前配通信ネットワークインターフェース55に 通信命令を送り、外部装置60から最新の制御プログラ ムを受取って、この最新の制御プログラムを前配メモリ 7.4に送り制御プログラムの置換を行うようになってい る.

72に対する最新の制御プログラム受取り指示フラグ (以下「指示フラグ」という。) TFの設定および参照 を行い、さらに、前配本体動作部50の画像形成部4に 対する画像形成制御を行うようになっている。

【0040】次に、上述した複写機1の動作を簡御プロ グラムの慢後を自動的に行う場合を主にし、かつ、図3. 乃至図5をも参照して説明する。

【0041】この複写機1の電源を投入すると(ST 1)、本体制御部70により初期化動作が実行され(S T2)、本体制御部70は前記指示フラグTFを参照し 30 て (ST3)、指示フラグTFが立っている場合には (ST4肯定)、図4に示すプログラム受取りモジュー ルに移行し (ST5)、指示フラグTFが立っていない 場合 (ST4否定) には、複写機1のコピー動作に移行 する.

【0042】即ち、まず、図示しないコピー枚数キーか らの枚数情報を受け付け、これを枚数値1に代入する。 (ST6)。次に、コピーキーの受け付け状態となり (ST7)、コピーキーが押されると(ST8)、画像 形成部4において用紙Pに対するコピーが実行され(S 40 T9)、このとき本体動作部50からの動作回数を受け る毎にトータルカウンタ51のトータル出力枚数TCの 値は1増加する(ST10)。

【0043】次に、制御手段80は図5に示すプログラ ム受取り時期判断モジュール(ST11)を実行した 後、前記枚数値1が0になるまで待って(ST12、S T13)、ステップ6に移る。

【0044】上述したステップ11のプログラム受取り 時期判断モジュールは以下のような動作となっている。

【0045】即ち、前記数値記憶部72の指定枚数TT 50 1a 装置本体

は出荷時に指定済であり、プログラム受取り時期判断に 際して前記比較演算部73は、前記トータルカウンタ5 1からのトータル出力枚数TCと前配指定枚数TTとの 商αを求めて(ST31)、その値を本体制御部70に 送る。本体制御部70は商αが1、2等の正の整数であ る場合には(ST32)指示フラグTFを立てる(ST

[0046] 次回電源投入後、本体制御部70はこの調 整指示フラグTFを見て(ST4)、前記プログラム受 10 取りモジュール (ST5) を実行する。

【0047】上述したステップ5のプログラム受取りモ ジュールは以下のような動作となっている。

【0048】本体制御部70は、電源投入後開整指示フ ラグTFを見て、これが立っていれば、リトライ回数 J を10から1ずつ減じていき(ST21、ST22)、 リトライ回数 」が 0 になったら、異常終了を外部装置 6 0に送信し(ST24)、さらに、指示フラグTFをた おす (ST25)。

【0049】また、ステップ23において、リトライ回 [0039]また、本体制御部70は、前記数値記憶部 20 数 jが0 でなければ、本体制御部70は、このとき前記 本体通信ネットワークインターフェース55を介して前 記外部装置60に最新の制御プログラムの送信要求を送 る(ST26)。そして、前配外部装置60から最新の 制御プログラムを受信すると(ST27)、これが正常 に受信されたかを確認した後 (ST28)、指示フラグ TFをたおす。

> 【0050】この後、本体制御部70は、受信した最新 の制御プログラムを前配メモリ74に送って既存の制御 プログラムを最新の制御プログラムの微挽する。

【0051】本発明は、その要旨の範囲内において、種 々の変形実施が可能なことはいうまでもない。

[0052]

【発明の効果】以上説明した本発明によれば、操作者が 実際に画像形成装置の存在する場所まで行かなくても、 自動的に制御制御プログラムが最新のものに置換される ことになり、人件費の節減に寄与し得る画像形成装置を 提供することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施例の複写機を示す概略断面図

【図2】本実施例の複写機における制御系の詳細プロッ

【図3】本実施例の複写機における動作を示すフローチ ヤート

【図4】本実施例のプログラム受取りモジュールのフロ ーチャート

【図 5】 本実施例のプログラム受取り時期判断モジュー ルのフローチャート

【符号の説明】

1 複写機

(5) 特開平5-73329

3 画像読取部

4 画像形成部

51 トータルカウンタ

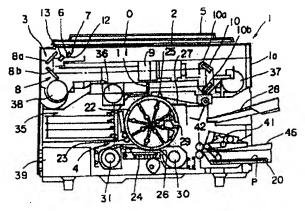
70 本体制御部

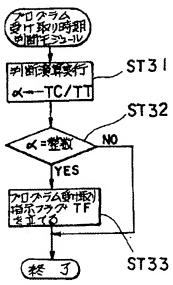
74 メモリ

80 制御手段

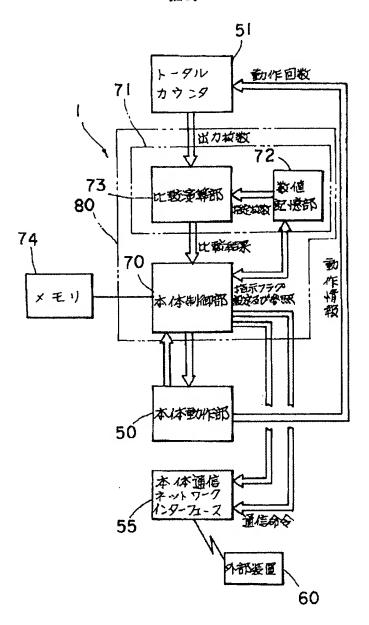
【図1】

【図5】

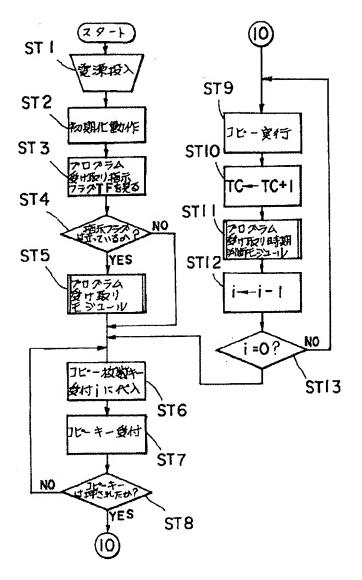




【図2】







[図4]

